

ANTONI KAMUSIŃSKI

MASY CIAŁ I ICH TRAJEKTORIE W OŚRODKU Z CENTRALNO-SYMETRYCZNYM POLEM CIĄŻENIA

STRESZCZENIE

Przyjmując, że masa ciała jest funkcją ich prędkości w ośrodku (układzie) z centralno-symetrycznym polem ciężenia, oraz potencjału tego pola wykazano, że opis zjawisk związanych z powszechnym ciężeniem można wykonać w oparciu o tok rozumowania stosowany w fizyce klasycznej.

Wyprowadzone zależności mają postać zbliżoną do zależności wg ogólnej teorii względności i zgodne są z wynikami doświadczeń.

WSTĘP

Opisując trajektorie ciał w ośrodku z centralno-symetrycznym polem ciężenia przyjmuje się zazwyczaj, że ich masa jest wielkością stałą. Takie założenie jest pewnym, być może niezamierzonym, uproszczeniem. Choć w większości przypadków uproszczenie to nie ma większego znaczenia, to niekiedy może być przyczyną (np. opis trajektorii Merkurego) nieścisłości w obliczeniach.

W ogólnym przypadku należy założyć, że masa ciała jest funkcją ich prędkości w ośrodku oraz funkcją potencjału pola ciężenia.

W celu uproszczenia rozważań (chodzi tu tylko o wyjaśnienie istoty rzeczy) przyjmujemy, że będziemy rozpatrywać ruch ciała w ośrodku będącym inercyjnym układem odniesienia. Ponadto przyjmujemy, że masa ciała będącego źródłem pola centralno-symetrycznego jest nieporównywalnie większa od masy ciała, którego trajektorię opiszemy oraz, że ciało to znajduje się w spoczynku w przyjętym układzie odniesienia. W przypadku takiego uproszczenia nie uwzględniamy zmiany masy ciała będącego źródłem pola centralno-symetrycznego.

W rozważaniach uściślono również stałą

$$g = \frac{kM}{r^2} \quad (1)$$

określoną mianem „przyspieszenie grawitacyjne”.

Ruch ciała w ośrodku (układzie) z centralno-symetrycznym polem ciężenia najprościej można opisywać za pomocą współrzędnych bieguno-

wych r, φ , w początku których znajduje się ciało będące źródłem pola centralno-symetrycznego. Taki układ współrzędnych przyjmujemy w naszych rozważaniach.

MOMENT PĘDU I MOMENT PRĘDKOŚCI CIAŁA PORUSZAJĄCEGO SIĘ W OŚRODKU Z CENTRALNO-SYMETRYCZNYM POLEM CIĄŻENIA

Zmiana momentu pędu ciała poruszającego się w ośrodku z centralno-symetrycznym polem ciężenia wyniesie:

$$\begin{aligned} \frac{d\bar{J}}{dt} &= \frac{d}{dt} [\bar{r} x m(r, u) \bar{u}] = \frac{d\bar{r}}{dt} x \bar{u} \cdot m(r, u) + \\ &+ (\bar{r} x \bar{u}) \frac{dm(r, u)}{dt} + \bar{r} x \frac{d\bar{u}}{dt} \cdot m(r, u) = (\bar{r} x \bar{u}) \cdot \frac{dm(r, u)}{dt} \end{aligned} \quad (2)$$

Z zależności (2) wynika, że moment prędkości $(\bar{r} x \bar{u})$ jest wartością stałą.

Prędkość kątowa ciał poruszających się w ośrodku z centralno-symetrycznym polem ciężenia

Przyjmijmy, że dla promienia $r = p$ (p -parametr) zachodzi równanie:

$$\omega_p^2 \cdot p = \frac{kM}{p^2} \quad (3)$$

stąd:

$$\omega_p = \frac{1}{p} \sqrt{\frac{kM}{p}} \quad (4)$$

Ponieważ moment prędkości $(\bar{r} x \bar{u})$ jest wartością stałą (zależność 2), to dla dowolnego r zachodzi:

$$r^2 \cdot \omega = p^2 \cdot \omega_p \quad (5)$$

Wstawiając (4) do (5) otrzymujemy:

$$\omega = \frac{p}{r^2} \sqrt{\frac{kM}{p}} \quad (6)$$

W rozważanych przez nas przypadkach składowa prędkości

$$u_\varphi = \omega \cdot r = \frac{p}{r} \sqrt{\frac{kM}{p}} \quad (7)$$

jest tylko funkcją promienia „ r ”. Biorąc to pod uwagę, masę ciała, którego trajektorię opisujemy, możemy również traktować jako funkcję potencjału (promienia) oraz składowej prędkości u_r :

$$m = m(r, u_r) \quad (8)$$

Przyrost energii ciała poruszającego się w ośrodku z centralno-symetrycznym polem ciężenia w wyniku zmiany składowej jego pędu w osi promienia

Przyrost pędu fotonu poruszającego się po drodze „r” może być określony zależnością: (w analogiczny sposób do przyrostu pędu dowolnego ciała)

$$\frac{d p_f}{d t} = \frac{d (m \cdot c)}{d t} = c \frac{d m}{d t} \quad (9)$$

ale również:

$$\frac{d p_f}{d t} = \frac{d E}{d r} \quad (10)$$

Wstawiając (10) do (9) otrzymujemy:

$$d E = c \frac{d m}{d t} d r, \quad (11)$$

ponieważ jednak

$$\frac{d r}{d t} = c, \quad (12)$$

to

$$d E = c^2 \cdot d m. \quad (13)$$

Ogólnie znana zależność (13) mówi, że danemu ciału nie można dostarczyć energii, nie dostarczając mu dodatkowej masy.

W wyniku oddziaływania centralno-symetrycznego pola ciężenia, składowa pędu ciała w osi promienia ulega zmianie zgodnie z zależnością:

$$\frac{d p_r}{d t} = \frac{d [m (r, u_r) \cdot u_r]}{d t} = u_r \cdot \frac{d m (r, u_r)}{d t} + m (r, u_r) \cdot \frac{d u_r}{d t} \quad (14)$$

Przez analogię do (10) możemy również napisać:

$$\frac{d p_r}{d t} = \frac{d E}{d r} \quad (15)$$

Składowa prędkości u_r wyrażona jest zależnością:

$$u_r = \frac{d r}{d t} \quad (16)$$

Porównując prawe strony (14, 15) oraz uwzględniając (13, 16) otrzymujemy:

$$\frac{d [m (r, u_r)]}{m (r, u_r)} = \frac{u_r \cdot d u_r}{c^2 - u_r^2} \quad (17)$$

a stąd:

$$m (r, u_r) = \frac{m (r, u_r = 0)}{\sqrt{1 - \frac{u_r^2}{c^2}}} \quad (17a)$$

Dla $u_r = 0$ promień r jest wartością stałą, więc

$$m(r, u_r = 0) = m(r = \text{const}, u_r = 0) = \text{const.} \quad (18)$$

Składowa pędu w osi „ r ” określona będzie wyrażeniem

$$p_r = \frac{m(r, u_r = 0)}{\sqrt{1 - \frac{u_r^2}{c^2}}} \cdot u_r \quad (19)$$

Uwzględniając (18), z zależności (19) znajdujemy wyrażenie na przyrost składowej pędu w osi „ r ”:

$$d p_r = \frac{m(r, u_r = 0)}{\left(\sqrt{1 - \frac{u_r^2}{c^2}}\right)^3} \cdot d u = \gamma^2 \cdot m(r, u_r) \cdot d u_r \quad (20)$$

gdzie:

$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{u_r^2}{c^2}}} \quad (21)$$

Przyrost energii ciała w wyniku zmiany składowej pędu p_r wynosi:

$$d E = \frac{d p_r}{d t} \cdot d r = u_r \cdot d p_r = \gamma^2 \cdot m(r, u_r) \cdot d u_r \quad (22)$$

RÓWNANIE TRAJEKTORII CIAŁ W OŚRODKU INERCJALNYM Z CENTRALNO-SYMETRYCZNYM POLEM CIAŻENIA

Ciało swobodne, którego $\omega = 0$, w ośrodku inercyjnym (układzie) z centralno-symetrycznym polem ciężenia doznaje zmiany pędu p_r zgodnie z równaniem:

$$\frac{d p_r}{d t} = -m(r, u_r) \cdot g = -m(r, u_r) \cdot \frac{k M}{r^2} \quad (23)$$

Jeżeli prędkość kątowna ciała jest różna od zera, wówczas:

$$\frac{d p_r}{d t} = m(r, u_r) (\omega^2 \cdot r - g) \quad (24)$$

Porównując prawe strony (20, 24) otrzymujemy:

$$\gamma^2 \cdot \frac{d u_r}{d t} = (\omega^2 \cdot r - g) \quad (25)$$

Stałą g (dla danego r) najprościej wyznaczyć z (25), gdy $\frac{d u_r}{d t} = 0$, lub gdy $\omega = 0$. Zależność (25) uściśla nam jednocześnie określenie stałej g .

Uwzględniając (6), (21), (25) oraz mnożąc (25) obustronnie przez „ $d r$ ”, znajdujemy wyrażenie opisujące ruch ciała w ośrodku inercyjnym (układzie) z centralno-symetrycznym polem ciężenia:

$$\frac{u_r \cdot d u_r}{1 - \frac{u_r^2}{c^2}} = \left(\frac{p k M}{r^3} - \frac{k M}{r^2} \right) d r \quad (26)$$

Rozwiązując (26) otrzymujemy:

$$u_r^2 = c^2 \left[1 - e^{\left(\frac{p k M}{c^2 \cdot r^2} - \frac{2 k M}{c^2 \cdot r} + h \right)} \right] \quad (27)$$

Stałą całkowania h znajdziemy z warunku, że dla $r = r_{max}$ oraz $r = r_{min}$: $u_r = 0$, stąd:

$$h = \frac{k M}{p c^2} \left[1 - \left(1 - \frac{p}{r_{max}} \right)^2 \right] \quad (28)$$

Przyjmując oznaczenia:

$$\sigma = \frac{1}{r}, \quad d\sigma = -\frac{1}{r^2} dr, \quad \omega = \frac{d\varphi}{dt},$$

oraz uwzględniając (6), zależność (27) możemy zapisać w postaci:

$$\left(\frac{d\sigma}{d\varphi} \right)^2 = \frac{c^2 \left[1 - e^{\left(\frac{p k M}{c^2} \sigma^2 - \frac{2 k M}{c^2} \sigma + h \right)} \right]}{p k M} \quad (29)$$

Równanie (29) rozwiążemy metodą przybliżoną.

Funkcję

$$f(\sigma) = e^{\left(\frac{p k M}{c^2} \sigma^2 - \frac{2 k M}{c^2} \sigma + h \right)} \quad (30)$$

rozłożymy w szereg Maclaurina i uwzględnimy pierwsze jego trzy wyrazy (pozostałe w interesujących nas przypadkach są do pominięcia). Wyrażenie (29) przyjmuje teraz postać:

$$\left(\frac{d\sigma}{d\varphi} \right)^2 \cong \frac{c^2}{p k M} \left[1 - \left(1 + \frac{p k M}{c^2} \sigma^2 \right) \left(1 - \frac{2 k M}{c^2} \sigma \right) e^h \right] \quad (31)$$

W interesujących nas przypadkach stała h jest bardzo mała i możemy przyjąć uproszczenie:

$$e^h \cong 1 \quad (32)$$

stąd:

$$\left(\frac{d\sigma}{d\varphi} \right)^2 = \frac{2}{p} \sigma - \sigma^2 + \frac{2 k M}{c^2} \sigma^3 \quad (33)$$

Różniczkując obustronnie (33), równanie to zastąpimy równoważnym mu równaniem drugiego rzędu:

$$2 \frac{d\sigma}{d\varphi} \cdot \frac{d^2\sigma}{d\varphi^2} = \frac{2}{p} \cdot \frac{d\sigma}{d\varphi} - 2 \frac{d\sigma}{d\varphi} + 6 \frac{k M}{c^2} \sigma^2 \cdot \frac{d\sigma}{d\varphi} \quad (34)$$

Dzieląc (34) obustronnie przez $2d\sigma/d\varphi$, otrzymujemy:

$$\frac{d^2\sigma}{d\varphi^2} = \frac{1}{p} - \sigma + 3 \frac{k M}{c^2} \sigma^2 \quad (35)$$

Równanie (35) jest identyczne z równaniem otrzymanym na podstawie ogólnej teorii względności (wyprowadzonym również przy wielu uproszczeniach — [1] s. 558). Przyjęte w naszych rozważaniach rozumowa-

nie pozwalające na wyprowadzenie zależności (29), (35) jest niewspółmiernie prostsze i nie wymaga skomplikowanego aparatu matematycznego.

Z uproszczenia (32) można zrezygnować; zostało ono przyjęte w celu wykazania podobieństwa dalszych zależności do wzorów wg ogólnej teorii względności.

Łatwo zauważyć, że przy założeniu stałości masy ciał (równanie 14) otrzymalibyśmy:

$$\frac{d^2\sigma}{d\varphi^2} = \frac{1}{p} - \sigma \quad (36)$$

Przybliżone rozwiązanie równania (35) ma postać:

$$r = \frac{p}{1 + \varepsilon \cos \left[\left(1 - \frac{3kM}{pc^2} \right) (\varphi - \beta) \right]} \quad (37)$$

gdzie:

ε — mimośród,
 β — wartość stała.

Równanie (37) oznacza, że w tym samym czasie, w którym planeta obiega swoją orbitę, orbita obraca się o kąt:

$$\alpha = \frac{2 \cdot \pi \cdot 3 \cdot k \cdot M}{p c^2} \quad (38)$$

Jeżeli przyjmiemy, że parametr p jest równy nieskończoności, to równanie (35) przyjmuje postać

$$\frac{d^2\sigma}{d\varphi^2} = -\sigma + \frac{3kM}{c^2} \sigma^2 \quad (39)$$

i opisuje trajektorię promienia świetlnego (podobnie jak w ogólnej teorii względności — poz. [1] s. 560).

Rozwiązując (39) metodą przybliżoną określono odchylenie promienia od kierunku początkowego (wyznaczonego prostą w odległości R). Odchylenie to równe jest kątowi

$$2\delta = \frac{4kM}{c^2R} \quad (40)$$

MASA CIAŁ PORUSZAJĄCYCH SIĘ W OŚRODKU Z CENTRALNO-SYMETRYCZNYM POLEM CIĄŻENIA

W ogólnym przypadku, całkowity przyrost energii ciała poruszającego się w ośrodku inercyjnym (układzie) z centralno-symetrycznym polem ciężenia, wyrażony jest zależnością:

$$dE = -m(r, u_r) \frac{kM}{r^2} \cdot dr. \quad (41)$$

Uwzględniając (13) z zależności (41) otrzymujemy:

$$c^2 \cdot dm(r, u_r) = -m(r, u_r) \frac{kM}{r^2} \cdot dr \quad (42)$$

stąd:

$$m(r, u_r) = m(r = \infty, u_r = \infty) \cdot e^{\frac{kM}{c^2 \cdot r}} \quad (43)$$

Biorąc pod uwagę (17a), (27) masę $m(r, u_r)$ możemy również wyznaczyć z zależności:

$$m(r, u_r) = m(r, u_r = 0) \cdot e^{\left(\frac{kM}{c^2 \cdot r} - \frac{pkM}{2c^2 \cdot r^2} - \frac{h}{2}\right)} \quad (44)$$

Porównując prawe strony (43), (44) znajdujemy:

$$m(r, u_r = 0) = m(r = \infty, u_r = \infty) \cdot e^{\left(\frac{pkM}{2c^2 \cdot r^2} + \frac{h}{2}\right)} \quad (45)$$

Masę $m(r, u_r = 0)$ wyróżniono ze względu na przeprowadzony tok obliczeń.

Jeżeli rozwiązując równanie (42) dana będzie masa ciała dla r_1 i składowa prędkości u_{r1} , zaś poszukiwać będziemy masy tego ciała dla r_2 i u_{r2} , to w miejsce (43) otrzymamy:

$$\begin{aligned} m(r_2, u_{r2}) &= m(r_1, u_{r1}) \cdot e^{\left(\frac{k \cdot M}{c^2 \cdot r_2} - \frac{k \cdot M}{c^2 \cdot r_1}\right)} = m(r_1, u_{r1}) \cdot e^{\left(\frac{v_1}{c^2} - \frac{v_2}{c^2}\right)} = \\ &= m(r_1, u_{r1}) \cdot e^{\frac{\Delta\psi_{12}}{c^2}} \end{aligned} \quad (46)$$

gdzie:

$$\psi_1 = -\frac{kM}{r_1}, \quad \psi_2 = -\frac{kM}{r_2}, \quad \Delta\psi_{12} = \psi_1 - \psi_2.$$

Zależność (46) jest słuszna również w odniesieniu do masy fotonów. Ponieważ energia fotonu, jego masa i częstotliwość fali elektromagnetycznej związanej z ruchem fotonu są do siebie proporcjonalne, to zależność pomiędzy częstotliwościami tej fali odpowiadającymi promieniom r_2 i r_1 przyjmie postać:

$$v_2 = v_1 \cdot e^{\frac{\Delta\psi_{12}}{c^2}} \quad (47)$$

Rozwijając (47) w szereg Maclaurina i uwzględniając pierwsze dwa człony (pozostałe są do pominięcia) otrzymamy:

$$v_2 = v_1 \left(1 + \frac{\psi_1 - \psi_2}{c^2}\right) \quad (48)$$

Wyrażenie (48) jest identyczne z odpowiadającym mu wzorem otrzymanym na podstawie ogólnej teorii względności [2] s. 139).

Wszystkie doświadczenia potwierdzające wyniki obliczeń według teorii względności dowodzą również słuszności wyprowadzonych tu wzorów. Interpretacja otrzymanych zależności jest bardzo prosta i zgodna z zasadami przyjętymi w „teorii klasycznej”.

Należy pamiętać, że oprócz zmiany częstotliwości fali elektromagnetycznej wywołanej zmianami potencjału pola ciążenia, wystąpi również zmiana tej częstotliwości w wyniku zjawiska Dopplera. Zjawisko to, jak również zjawisko aberracji astronomicznej, omówiono w [3].

WNIOSKI

1. Jeżeli założymy, że masa ciał jest również funkcją potencjału pola ciężenia, to zjawiska fizyczne związane z powszechnym ciężeniem można opisać stosując klasyczny tok rozumowania.
2. W ośrodku z centralno-symetrycznym polem ciężenia, częstotliwość a zarazem długość fali elektromagnetycznej ulegają zmianie, dlatego nie mogą one służyć za wzorce jednostek pomiarowych.
3. Układ odniesienia umożliwiający opis ruchu ciał w ośrodku z centralno-symetrycznym polem ciężenia można przedstawić według zasad geometrii Euklidesowej.

BIBLIOGRAFIA

1. Raszewski P.K. *Geometria Riemanna i analiza tensorowa*, PWN, Warszawa 1958.
2. Trautman A. *Teoria względności*. Ossolineum, 1971.
3. Kamusiński A. *Refleksje na temat zjawisk fizycznych związanych z ruchem ciał w przestrzeni*. Dodatek do: Zbiór Prac WSMW, Gdynia 1973 nr 37.
4. Kamusiński A. *Indukcja jednobiegunowa w świetle teorii klasycznej i teorii względności*. Zeszyty Naukowe WSMW, Gdynia 1976 nr 1.