# Tomasz CIEŚLA<sup>1</sup>, **Zbigniew KACZMARCZYK**<sup>1</sup>, Mariusz STĘPIEŃ<sup>1</sup>, Roman Kustosz<sup>2</sup>, Bogusław GRZESIK<sup>1</sup> <sup>1</sup>WYDZIAŁ ELEKTRYCZNY POLITECHNIKI ŚLĄSKIEJ, KATEDRA ENERGOELEKTRONIKI, NAPĘDU ELEKTRYCZNEGO I ROBOTYKI,

ul. B. Krzywoustego 2, 44-100 Gliwice <sup>2</sup> FUNDACJA ROZWOJU KARDIOCHIRURGII IM. PROF. ZBIGNIEWA RELIGI, ul. Wolności 345a, 41-800 Zabrze

# Prototyp układu bezprzewodowej transmisji energii elektrycznej

#### Mgr inż. Tomasz CIEŚLA

Absolwent Wydziału Elektrycznego Politechniki Śląskiej. Od 2009 roku uczestnik studiów doktoranckich w dyscyplinie elektrotechnika. Zainteresowania naukowe: konstrukcja i symulacja przekształtników energoelektronicznych, ich stabilność, metody sterowania, odnawialne źródła energii elektrycznej oraz bezprzewodowa transmisja energii na niewielkie odległości

e-mail: Tomasz.Ciesla@polsl.pl

#### Dr hab. inż. Zbigniew KACZMARCZYK

Absolwent Wydziału Elektrycznego Politechniki Śląskiej. Od 1991 roku pracownik naukowy w Katedrze Energoelektroniki, Napędu Elektrycznego i Robotyki. Od 2009 roku zatrudniony na stanowisku profesora nadzwyczajnego. Zainteresowania naukowe: analiza, synteza, symulacje komputerowe, konstrukcje, pomiary i zastosowania przekształtników energoelektronicznych, a zwłaszcza falowników rezona-nsowych (1 – 30 MHz, 100 – 1000 W).

e-mail: Zbigniew.Kaczmarczyk@polsl.pl

#### Dr inż. Mariusz STĘPIEŃ

Adiunkt w Katedrze Energoelektroniki, Napedu Elektrycznego i Robotyki Politechniki Ślaskiei. Związany z Katedrą od 1999 roku, od 2006 roku na stanowisku adiunkta. Zakres zainteresowań badawczych obejmuje dwa nurty. Pierwszy skupia się na modelowaniu polowym elementów i układów energoelektronicznych, w tym transformatorów, wzbudników oraz systemów bezprzewodowej transmisji energii. Drugi obejmuje zastosowania przemysłowe nadprzewodnictwa wysokotemperaturowego.

e-mail: Mariusz.Stepien@polsl.pl

#### Streszczenie

W artykule opisano prototyp układu bezprzewodowej transmisji energii elektrycznej, który może być zastosowany do zasilania protezy serca. Opisano poszczególne podzespoły prototypu oraz zaprezentowano wybrane wyniki pomiarów przy mocy wyjściowej ~30 W i odległości pomiędzy planarnymi cewkami sprzężonymi magnetycznie 10+15 mm. Przy mocy wyjściowej 32,5 W i odległości pomiędzy cewkami 13 mm, pomimo wysokiej częstotliwości pracy układu (800 kHz), uzyskano całkowitą sprawność 92,3%. W artykule zaproponowano metodę projektowania układu oraz oszacowano rozkład strat mocy w jego podzespołach.

Slowa kluczowe: bezprzewodowa transmisja energii, falownik klasy E, prostownik synchroniczny.

# Prototype of wireless energy transfer system

#### Abstract

A prototype of a wireless energy transfer system is described in the paper. It could be applicable for powering the artificial heart. Wireless energy transfer is based on magnetically coupled planar coils (Fig. 4). The coils are attached to the coordinate table (Fig. 2) which is used to set the distance between them. The system operates at 800 kHz with output power of ~30 W and distance between the coils of 10÷15 mm. It is powered by a Class E inverter (Fig. 3). A synchronous rectifier (Fig. 6) and capacitive output filter are used to supply a resistive load with high efficiency. In order to minimize power losses of the system, an appropriate design procedure is included and explained in the paper. The prototype system

#### Mgr inż. Roman KUSTOSZ

Absolwent Wydziału Automatyki, Elektroniki i Informatyki, specjalność elektronika medyczna. Obszarem aktywności naukowej są badania naukowe i inżynierskie w obszarze sztucznego serca. Są to badania o charakterze interdyscyplinarnym obejmujące inżynierię systemów wspomagania serca, w tym dla dzieci, W obszarze zainteresowań badawczych znajdują się szczególności pozaustrojowa pulsacyjna proteza wspomagania serca, częściowo i całkowicie implantowana proteza serca.

e-mail: RomanKustosz@frk.pl

#### Dr hab. inż. Bogusław GRZESIK

Absolwent Wydziału Elektrycznego Politechniki Śląskiej. Zatrudniony w Katedrze Energoelektroniki, Napędu Elektrycznego i Robotyki Politechniki Śląskiej (profesor nadzwyczajny). Zainteresowania energoelektronika, teoria przekształcania naukowe: energoelektronicznego, elektronika przemysłowa, zastosowania nadprzewodnictwa wysokotemperaturowego (HTS), całkowicie wszczepialne sztuczne serce (transmisja energii i danych, napęd pompy).



e-mail: Boguslaw.Grzesik@polsl.pl

was fabricated and tested to confirm theoretical predictions. Measured voltage and current waveforms illustrates the inverter and synchronous rectifier operation (Fig. 7). The DC-DC efficiency and output power of the system as a function of the distance between the coils were also measured (Fig. 8). The maximum efficiency of 92,3% was obtained for the distance between the coils of 13 mm and output power of 32,5 W. Additionally, the analysis of power losses distribution in each component of the system was included (Fig. 9). The results confirm satisfactory performances of the tested prototype system.

Keywords: wireless energy transfer, Class E inverter, synchronous rectifier.

#### 1. Wprowadzenie

Współcześnie istnieje duże zainteresowanie małymi układami do bezprzewodowej transmisji energii elektrycznej na niewielkie odległości. Układy te stosowane są do ciągłego zasilania [1] lub okresowego doładowywania [2] różnych urządzeń, np. telefonów komórkowych [3], protez serca [4, 5]. Najbardziej rozpowszechniona jest transmisja za pośrednictwem cewek sprzężonych magnetycznie. Ze względu na konieczność zapewnienia wymaganej odległości pomiędzy cewkami, współczynnik sprzężenia magnetycznego  $k = M \sqrt{(L_1 L_2)}$  jest zwykle mały (k < 0,5). Efektywna transmisji energii przez takie cewki wymaga użycia dodatkowych kondensatorów kompensujących, które mogą być dołączone do nich szeregowo lub równolegle [5]. Strona pierwotna uzyskanego w ten sposób obwodu przyłączona jest do falownika rezonansowego, natomiast strona wtórna do prostownika, który wraz z filtrem wyjściowym umożliwia zasilenie odpowiednich odbiorników. W dalszej części artykułu używane będzie określenie układ bezprzewodowej transmisji energii (w skrócie UBTE), który składa się z falownika, obwodu złożonego z dwóch cewek sprzeżonych i kondensatorów kompensujących oraz prostownika i filtru - rys. 1. Część układu UBTE złożona z cewek sprzężonych i kondensatorów nazywana jest w artykule obwodem bezprzewodowej transmisji energii (OBTE). Ze względu na potrzebę minimalizacji masy i gabarytów układy UBTE pracują z wysokimi częstotliwościami, typowo od 100 kHz do 1 MHz. Ponadto, przekształtniki energoelektroniczne (falownik i prostow-



nik) pracować powinny przy przełączaniu miękkim ze względu na kompatybilność elektromagnetyczną.

W artykule dokonano krótkiego przeglądu znanych z literatury układów UBTE (pkt. 2), opisano metodę projektowania układu (pkt. 3), opisano budowę opracowanego prototypu układu (pkt. 4) oraz przedstawiono wybrane wyniki pomiarów (pkt. 5).

# 2. Przegląd znanych układów

W literaturze o bezprzewodowej transmisji energii elektrycznej układy do zasilania protez serca znajdują istotne miejsce ze względu na małą masę, gabaryty, niskie straty mocy, wysoki stopień kompatybilności elektromagnetycznej oraz bardzo wysoki stopień niezawodności i bezpieczeństwa. Dane kilku reprezentatywnych układów tego typu zestawiono w tabeli 1.

 Tab. 1.
 Porównanie układów UBTE

 Tab. 1.
 A comparison of wireless energy transfer circuits

-	1				1	1
Lp.	Publikacja	Rok	$f~{\rm kHz}$	$P_{\rm wy}{\rm W}$	$\Delta x \text{ mm}$	$\eta$ %
1.	[5]	2009	300	25	10÷20	90,5÷89
2.	[6]	2006	400	15	10	75
3.	[4]	2006	160	35	5÷10	93,4÷92,4
4.	[7]	2000	400	50	10	80

Dzięki zastosowaniu prostownika synchronicznego (diody zastąpiono odpowiednio sterowanymi tranzystorami) oraz niskiej częstotliwości pracy (160 kHz) najwyższą sprawność ma układ 3. Układ 1 jest podobny do układu 3. Charakteryzuje się jednak niższą sprawnością, wynikającą z użycia prostownika diodowego oraz wyższej częstotliwości (300 kHz). Sprawność pozostałych układów nie przekracza 80%. Należy zaznaczyć, że w publikacjach tych brak jest informacji, czy podawane sprawności dotyczą całego układu przy uwzględnieniu mocy zasilania podzespołów sterujących falownikiem i ewentualnym prostownikiem synchronicznym, czy tylko toru obwodu głównego transmisji energii.

# 3. Metoda projektowania układu

Projektowanie układu UBTE składa się z pięciu etapów: I) ustalenie parametrów odbiornika – moc i napięcie odbiornika (stałe, przemienne, sinusoidalne, częstotliwość etc.) oraz dopuszczalnego zakresu zmian jego parametrów, II) wybór prostownika, III) projekt obwodu OBTE, IV) wybór falownika oraz V) synteza parametrów układu UBTE. Zastosowaniem opisywanego projektu jest układ UBTE przeznaczony do zasilania protezy serca.

*Etap I*: Odbiornik ma moc  $P_{wy} = 30$  W przy napięciu stałym  $U_{wy} = 24$  V, czyli  $R_{wy} = 19,2$   $\Omega$ .

*Étap II*: Przeprowadzona analiza, symulacje komputerowe oraz badania laboratoryjne różnych typów prostowników wykazały, że korzystnymi właściwościami wyróżnia się mostkowy prostownik synchroniczny miękkoprzełączalny (w zerze prądu).

*Etap III*: Opis właściwości obwodów OBTE znajduje się w publikacji [8]. Zgodnie z [8], ze względu na maksymalizację sprawności obwodu i wybrany prostownik wymagane jest szeregowe połączenie elementów strony wtórnej  $(L_2-C_2)$ . Ze względu na zastosowany falownik elementy strony pierwotnej powinny być również połączone szeregowo  $(L_1-C_1)$ .

*Etap IV*: Podczas wyboru falownika rezonansowego rozważono mostkowy oraz półmostkowy falownik klasy D, ich wersje klasy DE oraz falownik klasy E. Stwierdzono, że najmniejszymi stratami mocy oraz dużą prostotą cechuje się falownik klasy E.

Cztery etapy pozwalają na ustalenie schematu prototypu UBTE, który przedstawiono na rys. 1.

*Etap V*: W etapie tym dokonywana jest synteza parametrów układu UBTE przy założeniu określonej częstotliwość pracy. Wartości kondensatora  $C_2$  oraz cewki  $L_2$  oblicza się zgodnie z wytycznymi zamieszczonymi w [8]. Wartości elementów L i  $C_{wy}$  dobiera się ze względu na dopuszczalne tętnienia prądu wejściowego  $i_{we}$  i napięcia

wyjściowego  $u_{wy}$ . Wartości elementów  $C_R$ ,  $C_1$ ,  $L_1$  określane są dla założonego współczynnika D wypełnienia przełączeń tranzystora T oraz napięcie zasilania E w dwóch kolejnych krokach. W pierwszym wyznacza się ich wstępne wartości z warunków na pracę optymalną falownika klasy E [9]. Stosuje się uproszczenie, polegające na sprowadzeniu obwodu OBTE wraz z prostownikiem i odbiornikiem do zastępczego szeregowego dwójnika *RLC*. Krok drugi polega na optymalizacji parametrów układu UBTE w programie Simplorer. W tym celu dokonywane są symulacje zweryfikowanego eksperymentalnie modelu układu z rys. 1, przyjmując jako wartości początkowe parametry obliczone w pierwszym kroku. Używany jest wbudowany w program algorytm genetyczny, za pomocą którego maksymalizowana jest sprawność dla zadanej mocy.



Rys. 1. Schemat układu UBTE

Fig. 1. Diagram of wireless energy transfer system

Opisana metoda projektowania umożliwiła skonstruowanie prototypu UBTE. Prototyp omawia się w pkt. 4.

# 4. Prototyp układu

Do projektu prototypu przyjęto następujące założenia:

- moc czynna dostarczana do modelowego obciążenia rezystancyjnego układu  $P_{wy} = 30$  W,
- cewki umieszczone są w powietrzu, przy czym odległość pomiędzy nimi  $\Delta x = 10 \div 15$  mm,
- układ powinien mieć możliwie małą masę i gabaryty oraz cechować się jak najwyższą sprawnością.

Wykonany prototyp UBTE składa się z: falownika klasy E, obwodu OBTE oraz prostownika z filtrem i obciążeniem. Cewki sprzężone magnetycznie  $L_1$  i  $L_2$  zostały zamocowane na stole nastawczym, umożliwiającym ich precyzyjne pozycjonowanie (rys. 2). Falownik zasilano z zasilacza laboratoryjnego (E = 24 V). Obciążenie układu stanowi programowalny rezystor mocy o wartości odpowiadającej zastępczej rezystancji pompy protezy serca ( $R_{wy} = 19, 2 \Omega$ ). Poniżej opisano poszczególne podzespoły.



Rys. 2. Fotografia stołu nastawczego Fig. 2. A photography of the coordinate ta

ig. 2. A photography of the coordinate table

*Falownik*: Zastosowano rezonansowy falownik klasy E (rys. 1) [9]. Falownik zawiera jeden tranzystor MOSFET T przełączany miękko (załączany przy zerowym napięciu i zerowym prądzie oraz wyłączany przy zerowym napięciu i niezerowym prądzie). Dzięki temu uzyskiwana jest wysoka sprawność i częstotliwość pracy przy małym poziomie generowanych zaburzeń. Na rys. 3. przedstawiono fotografię skonstruowanego falownika klasy E.



Rys. 3. Fotografia skonstruowanego falownika klasy E Fig. 3. A photography of the designed Class E inverter

*Obwód bezprzewodowej transmisji energii* elektrycznej (OBTE): Obwód składa się z nawiniętych licą cewek sprzężonych  $L_1$  i  $L_2$  (rys. 4) oraz podłączonych do nich szeregowo kondensatorów  $C_1$  i  $C_2$  (rys. 1). Obie cewki mają ekrany magnetyczne wykonane z prostokątnych kształtek. Dla odległości pomiędzy cewkami  $\Delta x_1 = 10$  mm ich współczynnik sprzężenia magnetycznego wynosił  $k_1 = 0,339$ , a dla  $\Delta x_2 = 15$  mm  $k_2 = 0,294$ .



Rys. 4. Fotografia a) cewki pierwotnej b) cewki wtórnej Fig. 4. A photography of a) primary coil b) secondary coil

*Prostownik*: W prototypie układu zastosowano mostkowy prostownik synchroniczny [10]. Schemat dowolnej gałęzi prostownika mostkowego (odpowiadającej diodzie z rys. 1) zamieszczono na rys. 5. Tranzystor MOSFET T<sub>s</sub> sterowany jest komparatorem histerezowym ( $U_1$ ,  $R_1$ ,  $R_2$ ) poprzez drajwer ( $U_2$ ). Fotografia prostownika znajduje się na rys. 6.



Rys. 5. Schemat jednej gałęzi prostownika synchronicznego Ts Fig. 5. Diagram of one leg of synchronous rectifier

# 5. Pomiary

Przeprowadzono pomiary prototypu UBTE. Mierzono przebiegi napięć i prądów oraz charakterystyki sprawności i mocy wyjściowej.

Na rys. 7 zamieszczono przebiegi (rys. 1, 5): napięcia sterującego tranzystorem falownika  $u_{GS}$  (10 V/div), prądu cewki wtórnej  $i_{L2}$ (2 A/div – sonda prądowa P6022 Tektronix), napięcia sterującego tranzystorem prostownika  $u_s$  (5 V/div) dla ujemnej półfali prądu  $i_{L2}$  oraz napięcia na tranzystorze falownika  $u_{\rm T}$  (50 V/div). Przebiegi zarejestrowano oscyloskopem DPO3014 Tektronix dla trzech odległości pomiędzy cewkami: 10, 13 i 15 mm.



Rys. 6. Fotografia skonstruowanego prostownika synchronicznego Fig. 6. A photography of the designed synchronous rectifier



Rys. 7. Oscylogramy dla odległości pomiędzy cewkami: a) 10 mm, b) 13 mm, c) 15 mm
 Fig. 7. Waveforms for distances between coils: a) 10 mm, b) 13 mm, c) 15 mm

Na podstawie obserwacji przebiegów napięcia  $u_{\rm T}$  można stwierdzić, że dla odległości pomiędzy cewkami 10 mm falownik pracuje nieoptymalnie. Tranzystor załączany jest przy niewielkim napięciu (około 25 V). Zwiększenie odległości do 13 mm powoduje, że falownik pracuje optymalnie (załączanie miękkie tranzystora). Dalsze zwiększenie odległości do 15 mm prowadzi do pracy suboptymalnej (załączanie tranzystora przy zerowym napięciu i niezerowym prądzie) [9]. Na rys. 8 przedstawiono charakterystyki sprawności  $\eta$  i mocy wyjściowej  $P_{wy}$  w funkcji położenia cewek – wpływ zmian odległości pomiędzy cewkami  $\Delta x$  na rys. 8a) oraz wpływ przesunięcia bocznego cewek  $\Delta y$  przy stałej odległości 10 mm na rys. 8b). Podane sprawności DC-DC (wejście-wyjście) uwzględniają straty mocy związane ze sterowaniem tranzystorów falownika i prostownika synchronicznego. Standardowa niepewność określenia mocy wyjściowej wynosiła 0,04 W, niepewność złożona określenia sprawności była równa 0,17% [11, 12]. Pomiary napięć i prądów stałych wykonano multimetrami PC5000 firmy Sanwa.



Rys. 8. Charakterystyki sprawności i mocy wyjściowej układu w funkcji: a) odległości pomiędzy cewkami, b) przesunięcia bocznego cewek

Fig. 8. Efficiency of the system and output power as a function of: a) distance between coils, b) misalignment between coils

Maksymalną sprawność transmisji energii elektrycznej zanotowano dla odległości pomiędzy cewkami 13,0(1) mm. Wyniosła ona 92,29(17)% przy mocy wyjściowej 32,50(4) W.



Rys. 9. Rozkład strat mocy w badanym układzie

Fig. 9. Distribution of system's power losses

Oszacowano rozkład strat mocy w poszczególnych podzespołach prototypu UBTE dla odległości pomiędzy cewkami 13 mm (rys. 9). Straty mocy w dławiku wejściowym L i kondensatorze równoległym falownika C<sub>R</sub>, cewkach sprzężonych L<sub>1</sub>, L<sub>2</sub>, kondensatorach kompensujących  $C_1$ ,  $C_2$ , filtrze wyjściowym  $C_{wy}$ , złączach oraz sondzie prądowej obliczono na podstawie pomiaru ich rezystancji zastępczych analizatorem impedancji (Agilent 4294A) oraz przybliżonego określenia wartości skutecznych pradów przepływających przez te elementy. Straty mocy w tranzystorze falownika obliczono jako sumę strat na rezystancji przewodzenia i strat powstających podczas przeładowywania jego bramki. Straty mocy w prostowniku synchronicznym oceniono w trzech krokach. W pierwszym kroku, metodą skalowania temperaturowego, wyznaczono straty mocy w prostowniku zbudowanym z diod Schottkiego. Zmierzono i porównano w stanie cieplnie ustalonym przyrost temperatury diody w prostowniku podczas pracy w układzie oraz podczas zasilania prostownika prądem stałym. W ten sposób określono równoważne straty mocy prostownika przy zasilaniu prądem stałym. W drugim kroku obliczono pozostałe straty mocy układu  $\Delta P$ , odejmując od strat całkowitych  $\Delta P_{\text{tot}}$  straty prostownika z diodami Schottkiego  $\Delta P_{\text{diod}}$ .  $\Delta P = \Delta P_{\text{tot}} - \Delta P_{\text{diod}}$ . W trzecim kroku prostownik z diodami Schottkiego zastąpiono prostownikiem synchronicznym i dla tych samych parametrów układu, zakładając, że straty  $\Delta P$  zostaną zachowane, wyznaczono ponownie straty całkowite  $\Delta P'_{\text{tot}}$  i obliczono straty prostownika synchronicznego  $\Delta P_{\text{s}}$ :  $\Delta P = \Delta P'_{\text{tot}} - \Delta P$ .

Największy udział w całkowitych stratach mocy układu ma falownik, następnie cewki i prostownik. W ramach dalszych prac kontynuowane będą próby ich minimalizacji, szczególnie w falowniku.

### 6. Wnioski

Opisano prototypowy układ bezprzewodowej transmisji energii, jego podzespoły oraz charakterystyki. Bazuje on na przekształtnikach miękkoprzełączalnych – falowniku klasy E i mostkowym prostowniku synchronicznym. Układ dostarcza moc wyjściową 32,50 W przy częstotliwości 800 kHz. Osiągnięta sprawność 92,29% przewyższa dotychczas znane rozwiązania (tabela 1). W wyniku przeprowadzonych badań zaproponowano metodę projektowania tego typu układów. Opracowany prototyp przeznaczony jest do bezprzewodowego zasilania całkowicie wszczepialnej protezy serca.

Kolejnym etapem prowadzonych badań będzie minimalizacja strat mocy układu oraz opracowanie prostej i efektywnej metody stabilizacji napięcia wyjściowego przy zmianach parametrów obciążenia oraz niewielkich przemieszczeniach cewek.

Praca niniejsza finansowana była ze środków programu wieloletniego na lata 2007 - 2011 pt. Polskie Sztuczne Serce.

# 7. Literatura

- Guanying M., Guozheng Y., Xiu H.: Power transmission for gastrointestinal microsystems using inductive coupling. IOP Publishing, Phys Meas., VOL. 28, N9-18, 2007, pp. 140-147.
- [2] Mukhopadhyay S.C., Gupta Sen G., Lake B.J.: Design of a Contactless Battery Charger for Micro-robots. IEEE I2MTC – Int. Instr. and Meas Techn. Conf., May. 2008 pp. 3578-3580.
- [3] Choi B., Nho J., Cha H., Ahn T., Choi S.: Design and Implementation of Low-Profile Contactless Battery Charger Using Planar Printed Circuit Board Windings as Energy Transfer Device. IEEE Trans. on Ind. Electron., VOL. 51, NO. 1, Feb. 2004, pp. 140-147.
- [4] Miura H., Arai S., Kakubari Y., Sato F., Matsuki H., Sato T.: Improvement of the Transcutaneous Energy Transmission System Utilizing Ferrite Cored Coils for Artificial Hearts. IEEE Trans. on Magn., VOL. 42, NO. 10, Oct. 2006, pp. 3578-3580.
- [5] Chen Q., Wong S.C., Tse C.K., Ruan X.: Analysis, Design, and Control of a Transcutaneous Power Regulator for Artificial Hearts. IEEE Trans. on Biomed. Circ. and Syst., VOL. 3, NO. 1, Feb. 2009, pp. 23-31.
- [6] Mizannojehdehi A., Shams M., Mussivand T.: Design and Analysis of A Class-E Frequency-Controlled Transcutaneous Energy Transfer System. IEEE ICECS Int. Conf. on Electr. Circ. and Syst., 2006, pp. 21-24.
- [7] Tsai C.-C., Chen B.-S., Tsai C.-M.: Design of Wireless Transcutaneous Energy Transmission System for Totally Artificial Hearts. IEEE APCCAS Conf. on Circ. and Syst., 2000, pp. 646-649.
- [8] Cieśla T., Kaczmarczyk Z., Grzesik B., Stępień M.: Obwody do bezprzewodowego przesyłu energii elektrycznej. Prace Naukowe Politechniki Śląskiej, Elektryka, 4/2009.
- [9] Kaczmarczyk Z.: A high-efficiency Class E inverter computer model, laboratory measurements and SPICE simulation. Bulletin. of the Polish Academy of Sciences, Technical Sciences, VOL. 55, NO. 4, 2007, pp. 411-417.
- [10] Fukushima K., Hashimoto T., Ninomiya T.: Analysis of Abnormal Oscillation Phenomenon in DC-DC Converter with Active-Clamp Snubber and Self-driven Synchronous Rectifier. IEEE Intern. Power Electr. Congr., 2006, pp. 1-6.
- [11] Skubis T.: Opracowanie wyników pomiarów. Przykłady. Wyd. Pol. Śląskiej, Gliwice, 2003.
- [12] Kubisa S., Moskowicz S.: Niepewność pomiaru. Próba usystematyzowania pojęć i metod obliczeń. Wydawnictwo Pomiary Automatyka Kontrola. 1/2004, pp. 32-36.

otrzymano / received: 16.05.2010 przyjęto do druku / accepted: 02.07.2010