

## **STEROWANIE AUTOMATYCZNE AUTONOMICZNYM APARATEM UDOJOWYM\***

Henryk Juszka, Marcin Tomaszik, Stanisław Lis, Grzegorz Haczyk  
*Katedra Energetyki i Automatyzacji Procesów Rolniczych, Uniwersytet Rolniczy w Krakowie*

**Streszczenie.** Przedstawiono aplikacje sterującą autonomicznym aparatem udojowym za pomocą programowalnego sterownika logicznego. Najważniejszym sygnałem wejściowym dla systemu sterującego jest chwilowe objętościowe natężenie wypływu mleka ze strzyka wymienia krowy. Algorytm sterujący zaprogramowano w programie CoDeSys na sterowniku PLC Moeller. Wstępne badania systemu sterującego wykazały jego poprawność i zadowalającą szybkość działania.

**Słowa kluczowe:** aparat udojowy, regulacja podciśnienia, sterownik PLC

### **Wstęp**

Istotą automatycznego sterowania autonomicznym aparatem udojowym jest regulacja wartości podciśnienia w komorze podstrzykowej kubków udojowych, skorelowana z chwilowym objętościowym natężeniem wypływu mleka ze strzyka wymienia krowy. Jest to pierwszy etap w kierunku dostosowanie parametrów doju maszynowego do cech osobniczych krów.

W pracach naukowych na temat pozyskiwania mleka od krowy, wielokrotnie podkreślano, że każda ćwiartka wymienia krowy charakteryzuje się inną charakterystyką oddawania mleka [Ewy 1989; Jędrus, Lipiński 2008; Szlachta 1987]. Optymalnym rozwiązaniem będą rozwiązania techniczne umożliwiające traktowania każdego strzyka wymienia krowy autonomicznie, zarówno w zakresie podciśnienia panującego w komorze podstrzykowej, jak również parametrów pulsacji ciśnienia w komorze międzyściennej (pulsacyjnej) kubka udojowego [Lis i in. 2010].

W Katedrze Energetyki i Automatyzacji Procesów Rolniczych, Uniwersytetu Rolniczego w Krakowie trwają prace nad autonomicznym aparatem udojowym o nowej konstrukcji kolektora z niezależnymi pomiarami natężenia wypływu mleka z każdego strzyka i rozdziałem podciśnienia transportowego od ssącego [Juszka i in. 2007].

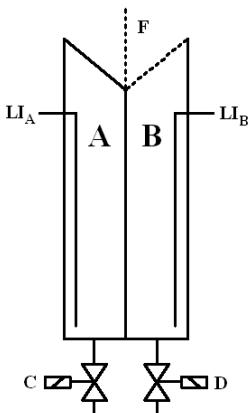
Celem pracy było opracowanie programu sterującego autonomicznym aparatem udojowym za pomocą programowalnego sterownika logicznego PLC.

---

\* Praca zrealizowana w ramach projektu badawczego nr N N313 154435.

### Pomiar chwilowego objętościowego natężenia wypływu mleka ze strzyka krowy

Jednym z najważniejszych pomiarów, wykorzystywanych do sterowania autonomicznym aparatem udojowym jest pomiar chwilowego objętościowego natężenia wypływu mleka ze strzyka krowy. Na rys. 1 przedstawiono ogólny schemat układu pomiarowego stanowiącego osprzęt elektroniczny aparatu udojowego. Ponadto w każdej komorze mlecznej jest podciśnienie mikroczujnikami ciśnienia absolutnego.



*Źródło: opracowanie własne*

Rys. 1. Układ pomiarowy aparatu udojowego, gdzie: F – przepustnica; LI<sub>A</sub>, LI<sub>B</sub> – czujniki poziomu; A, B – komory mleczne; C, D – elektrozawory

Fig. 1. Measurement system for the milking machine, where: F – throttle valve; LI<sub>A</sub>, LI<sub>B</sub> – level sensors; A, B – milk chambers; C, D – electro-valves

Chwilowe objętościowe natężenie wypływu mleka  $q$  ze strzyka wymienia krowy wyznaczane jest wg następującej zależności (1):

$$q = A \frac{dh}{dt} \quad (1)$$

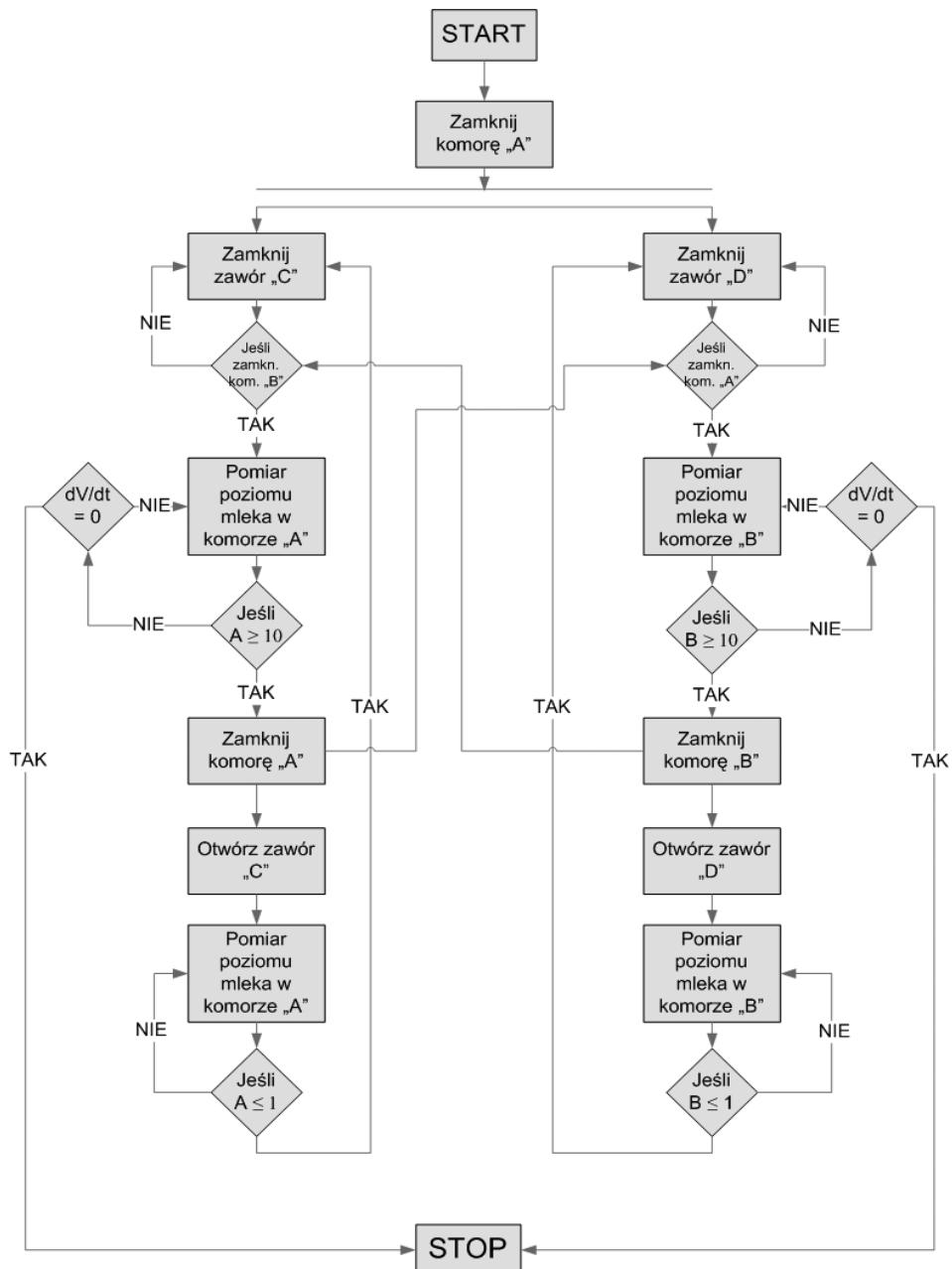
Przyjęto następujące założenia konstrukcyjne:

- pole przekroju poprzecznego komory mlecznej kolektora A w zakresie pomiarowym czujnika poziomu jest stałe,
- zmiana natężenia wypływu mleka wynika wyłącznie ze zmiany poziomu  $h$  mleka w komorze kolektora po czasie  $t$ .

### Algorytm programu sterującego kolektorem

Konieczne do zaprogramowania sterownika logicznego było opracowanie algorytmu opisującego logikę sterowania autonomicznym aparatem udojowym (rys. 2).

Sterowanie automatyczne...



Źródło: opracowanie własne

Rys. 2. Algorytm programu sterującego kolektorem autonomicznego aparatu udojowego  
Fig. 2. Algorithm of the application controlling the independent milking machine collector

Cykl pracy kolektora rozpoczyna się od zamknięcia komory A, następnie uruchamiane są dwa etapy współbieżne, gdzie na wstępie zamykane są zawory D i C (aby nie dostało się podciśnienie transportowe pod strzyk). Po zamknięciu komory A inicjowany jest cykl pomiaru poziomu mleka w komorze B, aż do całkowitego napełnienia tej komory. Z chwilą kiedy w komorze osiągany jest poziom maksymalny następuje przełączenie przepustnicy kierującej mleko do drugiej komory. Napełniona wcześniej komora jest opróżniana z mleka po otwarciu zaworu odpływowego. W sposób ciągły wyznaczane jest chwilowe objętościowe natężenie wypływu mleka ze strzyka – jeżeli jego wartość osiągnie 0 przerywany jest proces doju.

### Program sterujący autonomicznym aparatem udojowym

Zapis programu sterującego przedstawiono na rys. 3. Lista umieszczona z lewej strony w wierszach od 0002 do 0025 zawiera deklarację zmiennych. W wierszu 0019 i kolejnych zadeklarowano zmienne wykorzystywane do obliczania wartości chwilowego objętościowego natężenia wypływu mleka ze strzyka wymienia krowy. W kolumnie z prawej strony zamieszczono program sterujący, wiersze 0001–0028 odpowiadają za sterowanie kolektorem, a więc przełączanie przepustnicy, zamykanie i otwieranie zaworów odpływowych.

<pre> 0001 PROGRAM PLC_PRG 0002 VAR 0003    zbiornik: UINT; 0004    zbiornik_A: UINT; 0005    zbiornik_B: UINT; 0006    licznik_napelnien AT %MB10: BYTE; 0007    zamkniete_komory_A AT %QX0:0: BOOL; 0008    zamkniete_zaworu_C AT %QX0:3: BOOL; 0009    zamkniete_komory_B AT %QX0:1: BOOL; 0010    zamkniete_zaworu_D AT %QX0:2: BOOL; 0011    otwarcie_komory_A AT %QX0:3: BOOL; 0012    otwarcie_komory_B AT %QX0:2: BOOL; 0013    otwarcie_zaworu_C AT %QX0:0: BOOL; 0014    otwarcie_zaworu_D AT %QX0:1: BOOL; 0015    Przetwornik_podcisnienia: REAL; 0016    Wezel_sumujacy REAL; 0017    Zadajnik REAL; 0018    Zawor: REAL; 0019    Qm: REAL; (*natężenie wypływu [dm^3/s]) 0020    p: REAL; 0021    h: REAL; (*poziom cięczy [dm]) 0022    d: REAL; (*pole powierzchni [dm^2]) 0023    V: REAL; (*objętość [dm^3]) 0024    t: REAL; (*czas [s]) 0025END_VAR </pre>	<pre> 0001 zbiornik= zbiornik +1; 0002 IF zbiornik &lt; 100 THEN 0003     zbiornik= 0; 0004     licznik_napelnien=licznik_napelnien+1; 0005 END_IF 0006 0007 zbiornik_A = zbiornik; 0008 zbiornik_B = zbiornik; 0009 0010 IF zbiornik_A &lt; 50 0011 THEN zamkniete_komory_A:= TRUE; 0012 ELSE zamkniete_komory_A:= FALSE; 0013 END_IF 0014 0015 IF zbiornik_B &gt; 50 0016 THEN zamkniete_komory_B:= TRUE; 0017 ELSE zamkniete_komory_B:= FALSE; 0018 END_IF 0019 0020 IF zbiornik_A &lt; 50 0021 THEN zamkniete_zaworu_D:= TRUE; 0022 ELSE zamkniete_zaworu_D:= FALSE; 0023 END_IF 0024 0025 IF zbiornik_B &gt; 50 0026 THEN zamkniete_zaworu_C:= TRUE; 0027 ELSE zamkniete_zaworu_C:= FALSE; 0028 END_IF 0029 0030 Przetwornik_podcisnienia:=1; 0031 Wezel_sumujacy= p - Przetwornik_podcisnienia; 0032 h= 5; (*czuwnika [dm]) 0033 d= 0.09; (*dm^3*) 0034 V= d * h; (*dm^3*) 0035 t=0.5; (*s*) 0036 Qm= V/t; (*dm^3/s*) 0037 0038 IF Qm &gt; 0.0008 THEN (* zadawane natężenie kg/s *) 0039     p= 67, (*cisnienie bezwzględne zadane, kPa*) 0040 ELSE 0041     p=58; (*zadane cisnienie bezwzględne, kPa*) 0042 END_IF </pre>
--	--

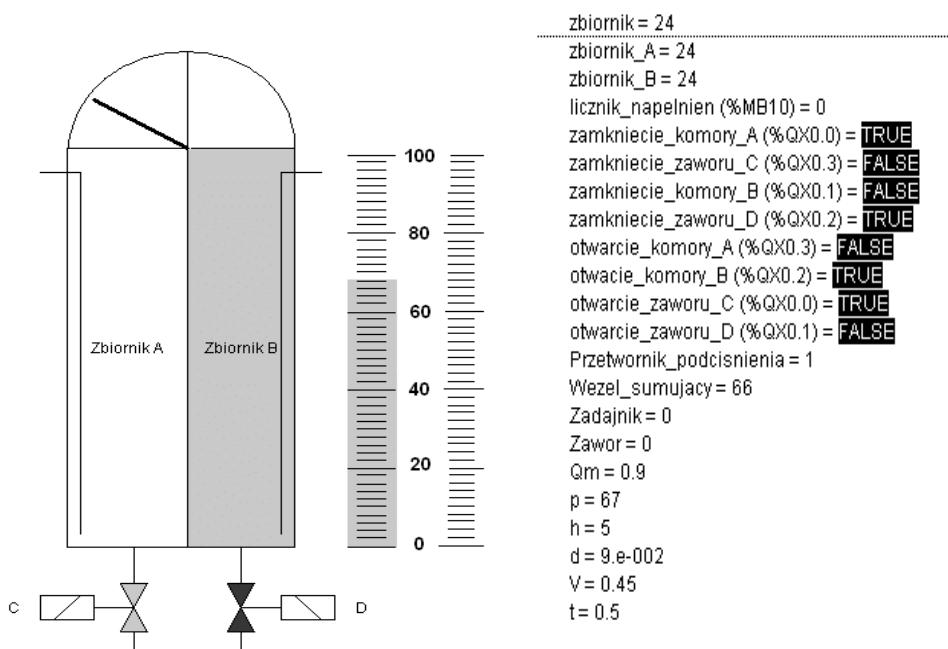
Źródło: opracowanie własne

Rys. 3. Program sterujący kolektorem autonomicznego aparatu udojowego  
Fig. 3. Application controlling the independent milking machine collector

Następną częścią programu jest sterowanie ciśnieniem bezwzględnym, które jest zadawane do komory podstrzykowej kubka udojowego. Sterowanie podciśnieniem zamieszczono w wierszach 0030–0042, ciśnienie jest regulowane w zależności od aktualnego Qm (natężenie wypływu mleka w  $\text{kg}\cdot\text{s}^{-1}$ ), jego obliczanie realizowane jest pomiędzy 0032–0036.

### Weryfikacja programu sterującego

Przeprowadzono badania doświadczalne programu sterującego, które miały na celu sprawdzenie poprawności działania programu. Program testowano na sterowniku Moeller-XC101 z elektronicznym modułem odzwierciedlającym układ wejść/wyjść rzeczywistego obiektu. Testy programu wykazały logiczną poprawność jego działania. Czasy wykonywania operacji arytmetycznych i logicznych nie ograniczają szybkości sterowania aparatem udojowym. Na rys. 4 przedstawiono przykładowy zrzut ekranu zarejestrowanego podczas testów. Widoczna jest prosta wizualizacja obrazująca procesy zachodzące w kolektorze aparatu udojowego oraz aktualne stany zmiennych w programie sterującym.



Źródło: opracowanie własne

Rys. 4. Działanie programu sterującego kolektorem autonomicznego aparatu udojowego  
Fig. 4. Operation of the application controlling the independent milking machine collector

## Podsumowanie

Opracowana aplikacja w programie CoDeSys umożliwia sterowanie autonomicznym aparatem udojowym. Przedstawione rozwiązanie oddzielające podciśnienie transportowe pochodzące z instalacji mlecznej od podciśnienia panującego w komorze podstrzykowej kubka udojowego, wyeliminuje niekontrolowane zmiany podciśnienia w tej komorze, dodatkowo dwukomorowa konstrukcja kolektora pozwala wyznaczać chwilowe objętościowe natężenie wypływu mleka z każdego strzyka krowy niezależnie. Stąd algorytm programu z instrukcjami warunkowymi IF umożliwia dobór zadanej wartości podciśnienia na podstawie wypływu mleka ze strzyka krowy.

## Bibliografia

- Ewy Z. 1989. Zarys fizjologii zwierząt. PWN. Warszawa. ISBN 83-01-07085-4.  
Jędrus A., Lipiński M. 2008. Analiza funkcjonalna nowego aparatu udojowego. Inżynieria Rolnicza. Nr 4(102). Kraków. s. 337-345.  
Juszka H., Lis S. Tomasiak M. 2007. Sterowanie ciśnieniem bezwzględnym w aparacie udojowym dla krów. Inżynieria Rolnicza. Nr 7(95). Kraków. s. 45-52.  
Lis S., Juszka H., Tomasiak M. 2010. Sterowanie podciśnieniem w autonomicznym aparacie udojowym. Inżynieria Rolnicza. Nr 5(123). Kraków. s. 129-135.  
Szlaghta J. 1987. Badania przebiegu i równomierności wydajania ćwiartek wymienia krowy w dojarni z urządzeniem Duovac. Rocznik Nauk Rol. Tech. Rol. Tom 77-C-2. s. 33-43.

# AUTOMATIC CONTROL OF THE INDEPENDENT MILKING MACHINE

**Abstract.** The paper presents an application which controls the independent milking machine via a programmable logic controller. The most important input signal for the control system is the temporary volumetric intensity of milk outflow from a cow udder teat. The Control algorithm has been programmed in the CoDeSys application using Moeller PLC controller. Preliminary control system tests have proved its correctness and satisfactory operation rate.

**Key words:** milking machine, negative pressure control, PLC controller

**Adres do korespondencji:**

Henryk Juszka; email: Henryk.Juszka@ur.krakow.pl  
Katedra Energetyki i Automatyzacji Procesów Rolniczych  
Uniwersytet Rolniczy w Krakowie  
ul. Balicka 116B  
30-149 Kraków